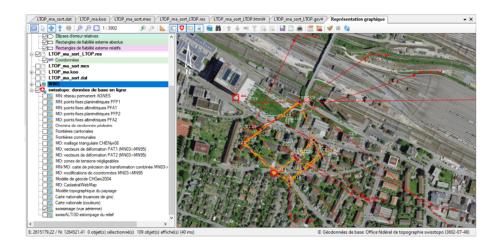
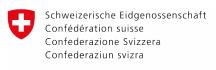
# Tutoriel GeoSuite – Modules REFRAME et TRANSINT



Etat: mai 2024

Sebastian Condamin



Bundesamt für Landestopografie swisstopo

Image de couverture : Représentation graphique d'une installation de réseau avec le module LTOP de GeoSuite Impression © 2024 Office fédéral de Topographie swisstopo Rédaction: Office fédéral de Topographique swisstopo Domaine Mensurations Seftigenstrasse 264 CH-3084 Wabern

Téléphone: +41 58 469 01 11 E-Mail: mensuration@swisstopo.ch



## Table des matières

1.	Introduction		2
2.	Comparaison de coordonnées		3
	2.1.	Données de base	3
	2.2.	Déroulement	3
	2.3.	Résultats	5
3.	Module REFRAME		9
	3.1.	Données de base	9
	3.2.	Déroulement	9
	3.3.	Résultats	18
4.	Mod	ule TRANSINT	20
	4.1.	Données de base	20
	4.2.	Déroulement	20
	4.3.	Résultats	27
Bib	liogr	aphie	30



## 1. Introduction

Ce tutoriel a été développé avec GeoSuite 1.6 version 1.6.4351 (27.06.2023) - x64 et mis à jour avec la version 1.6.4675 (16.05.2024). Il offre une introduction à l'utilisation de GeoSuite. L'accent est mis sur les modules de calcul REFRAME et TRANSINT. Les données correspondantes ne peuvent être utilisées qu'à des fins de formation. Aucune garantie n'est donnée quant à l'exactitude des données et des exemples.

Dans ce tutoriel, certaines fonctions de GeoSuite sont abordées de manière plus détaillée. Le manuel correspondant de Condamin, Guerdat, Marti, and Ray (2022) donne un aperçu de toutes les fonctions. Le manuel peut être consulté directement dans GeoSuite sous l'onglet « ? » → « Manuel d'utilisation ».

Les solutions présentées dans ce tutoriel servent principalement à illustrer certains cas et à se familiariser avec l'utilisation de GeoSuite. Il est important de noter qu'il peut y avoir différentes solutions pour le calcul géodésique. Il est donc tout à fait possible d'imaginer d'autres solutions également correctes.

Pour le travail avec le module LTOP, un tutoriel séparé est disponible en allemand et en français (Condamin & Smolik, 2023 ; Smolik, 2023).



# 2. Comparaison de coordonnées

Les coordonnées de deux fichiers CSV peuvent être comparées avec GeoSuite.

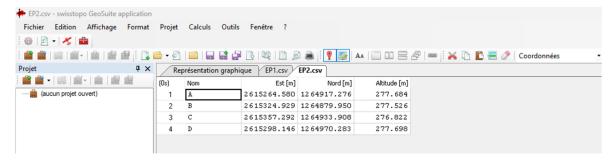
## 2.1. Données de base

EP1.csv et EP2.csv

## 2.2. Déroulement

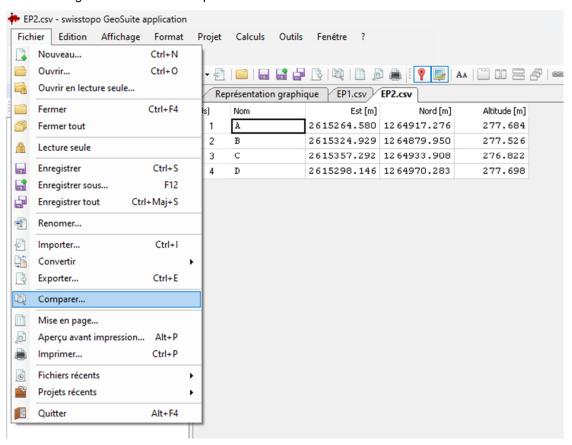
Les étapes suivantes permettent de comparer deux listes de coordonnées

- Démarrer GeoSuite
- Ouvrir les deux fichiers dans GeoSuite (glisser et déposer dans la fenêtre)



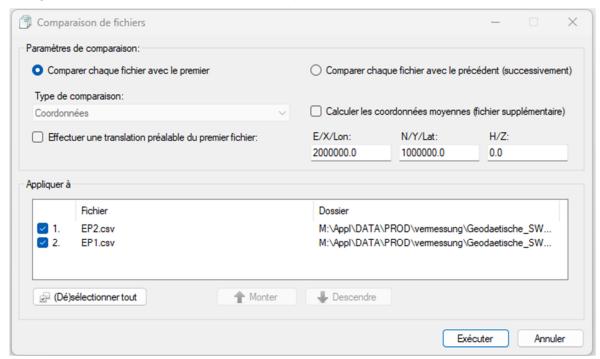


## Aller sur l'onglet «Fichier» → «Comparer…»



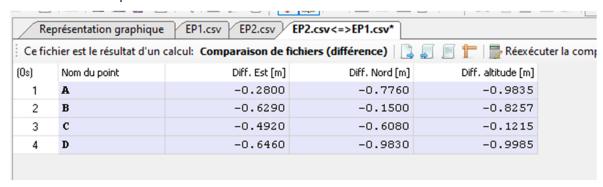


Configurer la comparaison de fichiers. Veiller à ce que les deux fichiers soient sélectionnés :



## 2.3. Résultats

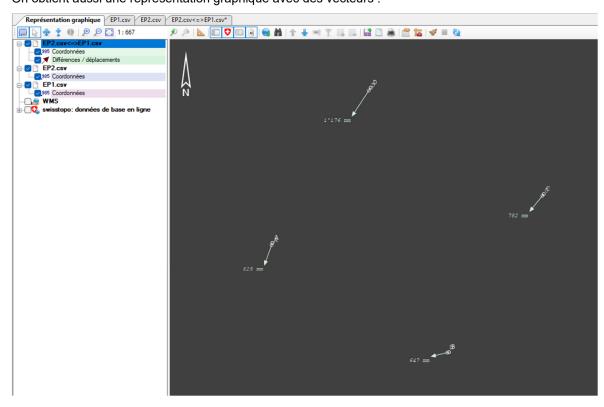
On obtient une comparaison sous forme de tableau :



Celui-ci peut par exemple être exporté sous forme de fichier CSV.

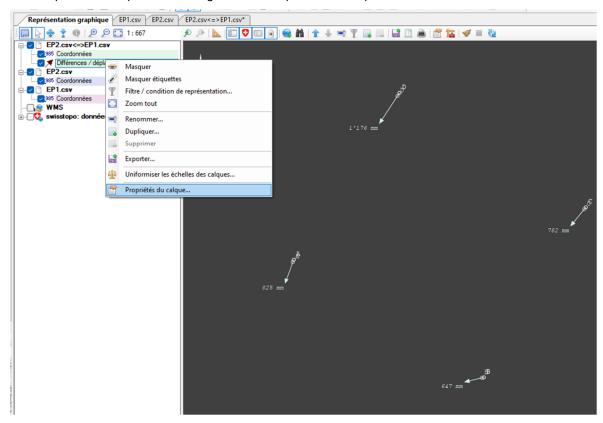


## On obtient aussi une représentation graphique avec des vecteurs :

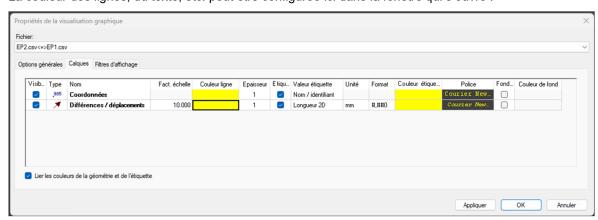






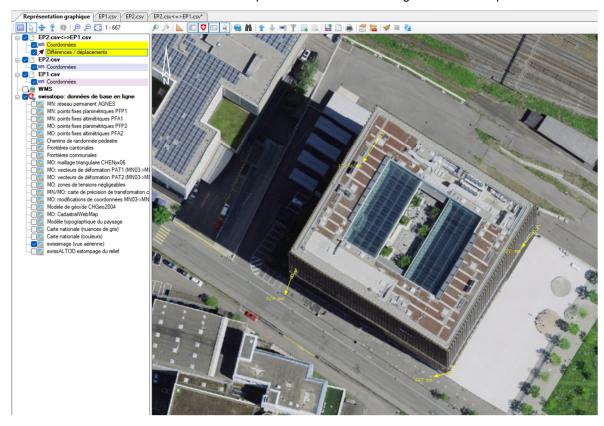


La couleur des lignes, du texte, etc. peut être configurée ici dans la fenêtre qui s'ouvre :

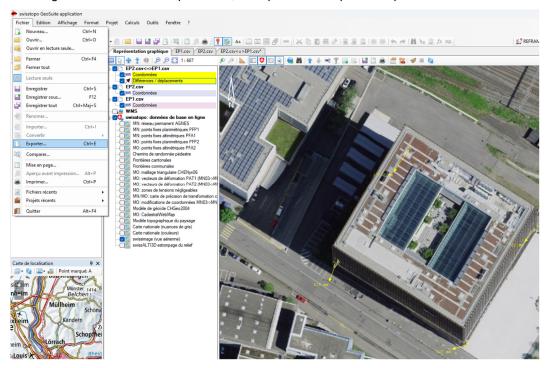




En outre, il est possible de télécharger diverses cartes de fond telles que des photos aériennes ou des cartes nationales en activant dans « swisstopo : données de base en ligne » la source que l'on désire :



Via l'onglet « Fichier » → « Exporter... », il est possible d'exporter un pdf ou un dxf :





## 3. Module REFRAME

Lors de l'évaluation d'un vol pour la création de nuages de points par balayage laser airborne, la question se pose de savoir à quel moment les données doivent être transformées de RAN95 à RAN02. Dans un projet concret, les possibilités suivantes s'offrent à nous :

- Transformation de la trajectoire de l'avion (altitude de vol d'environ 1000 m au-dessus du sol).
- Transformation du nuage de points définitif.

Ces possibilités doivent être vérifiées par un bref test. Une grille est générée sur la zone du projet et la transformation est effectuée aux deux altitudes, puis les résultats sont comparés et évalués.

## 3.1. Données de base

Zone du projet : 2570000 / 1180000 à 2580000 / 1190000

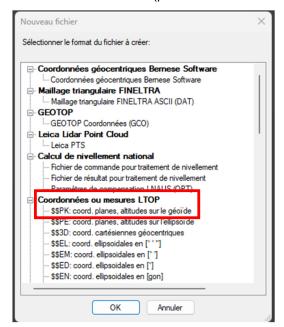
Altitude moyenne du terrain : 500 m au-dessus du niveau de la mer.

Altitude prévue : 1000 m au-dessus du sol

#### 3.2. Déroulement

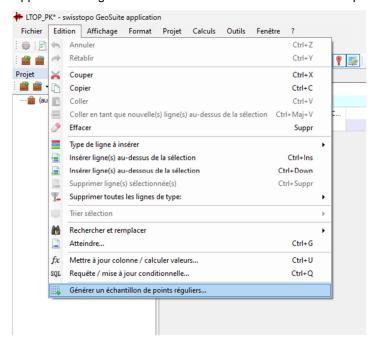
Ne pas encore créer de projet GeoSuite.

Créer un nouveau fichier (par ex. un fichier de coordonnées LTOP) via « Fichier » → « Nouveau » :

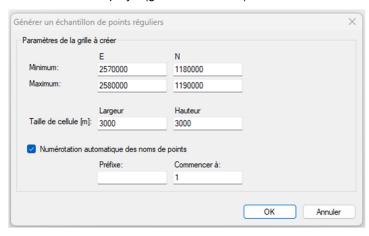




## Appeler via l'onglet « Editer » → « Générer un échantillon de points réguliers » :

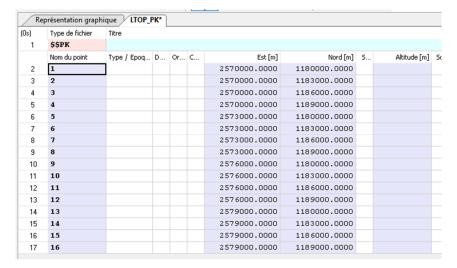


## Définir la zone du projet (grille de 3 x 3 km) :

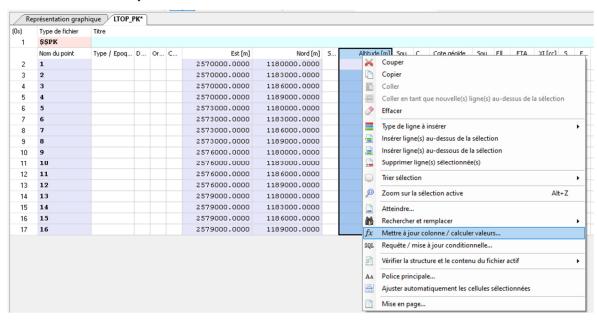




Cela donne la liste de coordonnées suivante :

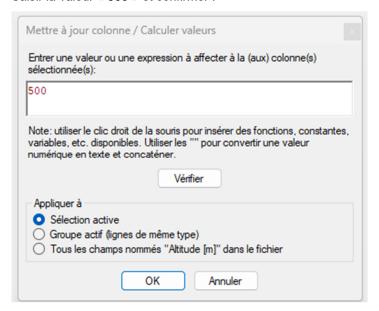


Sélectionner la colonne « Altitude », cliquer avec le bouton droit de la souris sur l'en-tête de la colonne et sélectionner « Mettre à jour colonne / calculer valeurs... » :

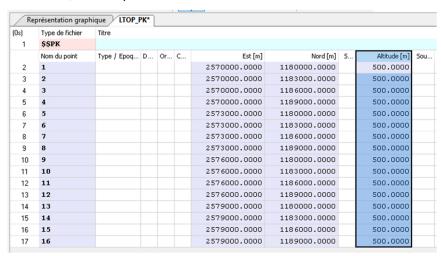




#### Saisir la valeur « 500 » et confirmer :



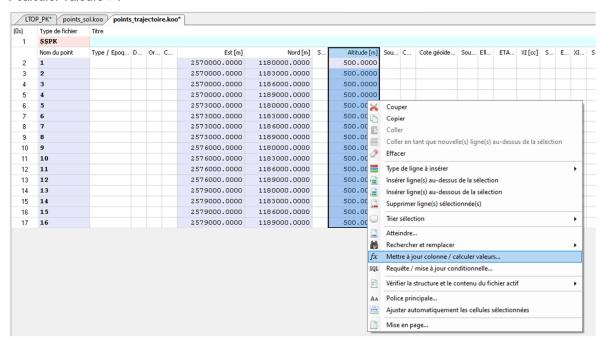
#### Maintenant, tous les points ont une altitude de 500 m :



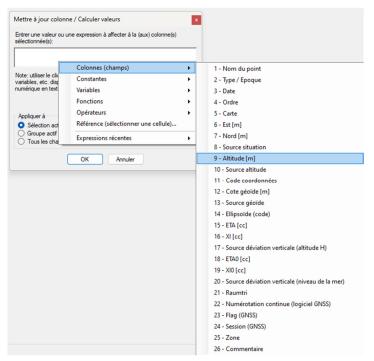
Enregistrer le fichier sous le nom « points\_sol.koo ». Faire une copie du fichier, le nommer « points\_trajectoire.koo » et l'ouvrir.



Maintenant, dans le fichier « Points\_trajectoire.koo », sélectionnez à nouveau la colonne « Altitude », cliquez avec le bouton droit de la souris sur l'en-tête de la colonne et sélectionnez « Mettre à jour la colonne / calculer valeurs » :

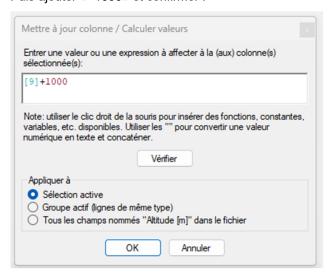


Pour ajouter 1000 m aux valeurs de la colonne « Altitude », on peut procéder comme suit : Cliquer avec le bouton droit de la souris dans le champ de texte  $\rightarrow$  « Colonnes (champs) » .  $\rightarrow$  sélectionner « 9 - Altitude [m] » :

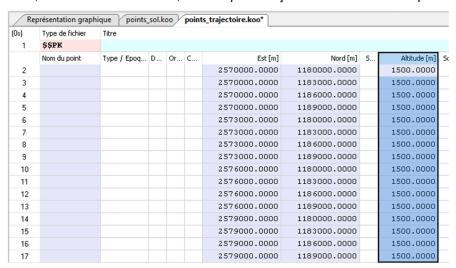




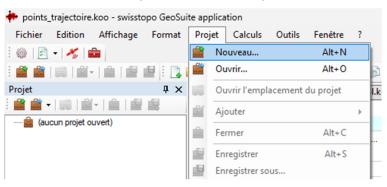
#### Puis ajouter «+1000» et confirmer :



Ainsi, dans le deuxième fichier, tous les points reçoivent la valeur 1500 m pour l'altitude :



## Maintenant, créer un projet GeoSuite via « Projet » → « Nouveau » :

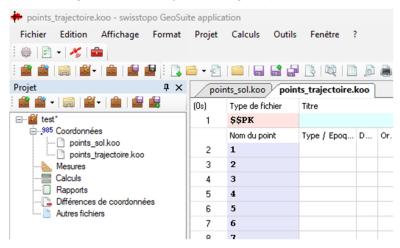




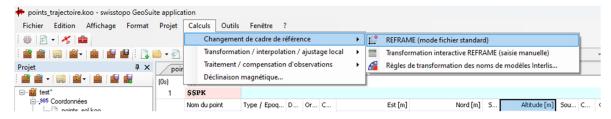
Répondre par « oui » à la question si les fichiers ouverts doivent être ajoutés au projet :



Après l'enregistrement du projet, l'affichage se présente comme suit :

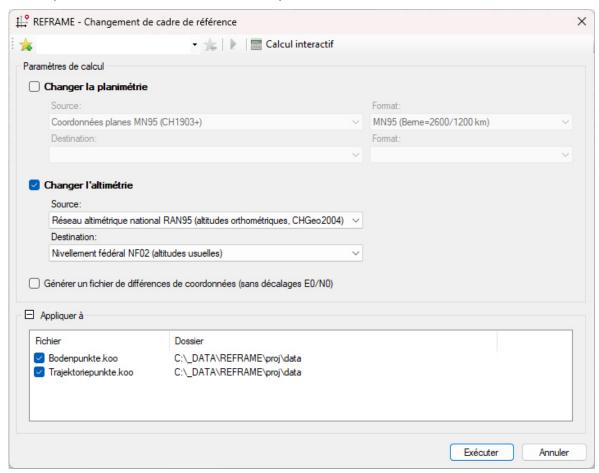


Maintenant, via « Calcul » → « Changement de cadre de référence » → « REFRAME (mode fichier standard) », démarrer le module REFRAME :



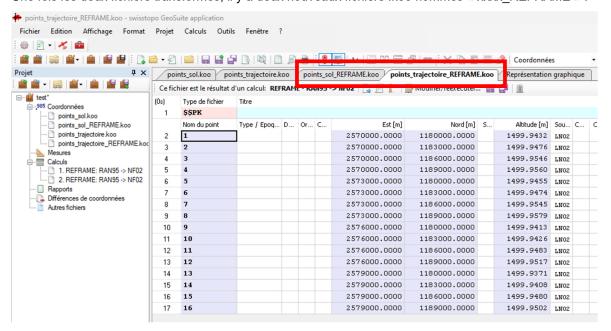


Désactiver maintenant la transformation planimétrique, activer la transformation altimétrique de RAN95 vers NF02 et sélectionner les deux fichiers (Avec les anciennes versions de GeoSuite, il peut y avoir des problèmes si plusieurs fichiers sont sélectionnés. Transformer alors les fichiers individuellement ou, mieux encore, passer à la version actuelle de GeoSuite) :



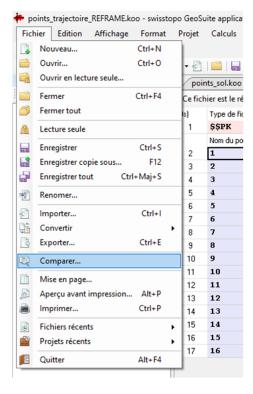


Une fois les deux fichiers transformés, il y a deux nouveaux fichiers .koo nommés « xxxx REFRAME » :



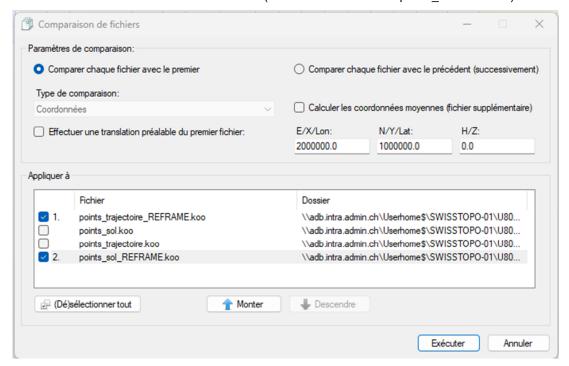
Petite digression : pour transformer plusieurs fichiers, il est également possible d'utiliser le mode batch sous « Outils »  $\rightarrow$  « Transformation par lots (batch)».

Démarrer maintenant la fonction de comparaison de fichiers (voir chapitre 2) sous « Fichier » → « Comparer » :



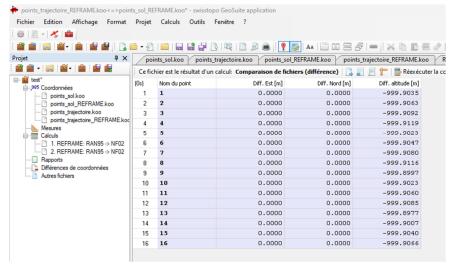


Sélectionner ici les deux fichiers transformés (nom de fichier finissant par « REFRAME »):



#### 3.3. Résultats

Comme aucune transformation de position n'a été effectuée, la représentation graphique n'est pas particulièrement intéressante. L'affichage sous forme de tableau se présente en revanche comme suit :



On voit immédiatement que la différence d'altitude ne correspond pas aux 1000 m introduits, mais qu'elle s'en écarte d'environ 10 cm (les données peuvent être copiées par un clic droit et insérées par exemple dans un fichier Excel pour être analysées plus précisément).

Deux questions se posent donc :

- D'où proviennent ces quelques 10 cm d'écart ?
- Quelle est la meilleure façon d'effectuer la transformation ?



Il est possible de répondre à ces questions de la manière suivante :

- La transformation de RAN95 à NF02 s'effectue avec l'algorithme HTRANS (Schlatter & Marti, 2007), qui est également implémenté dans REFRAME. Celui-ci fonctionne très bien dans le domaine de la surface terrestre et dans la mesure où les points d'appui les plus proches (lignes du nivellement national) ne sont pas trop éloignés. Si l'on transforme (comme dans le présent exemple) des points qui ne sont pas proches de la surface de la terre, des écarts apparaissent en raison des facteurs d'échelle verticaux locaux.
- Dans cet exemple, le nuage de points définitif devrait être transformé, car il se trouve à la surface de la terre.



## 4. Module TRANSINT

Une transformation HELMERT doit permettre de vérifier si les nouvelles mesures GNSS saisies (EP2021.res) correspondent aux coordonnées des points fixes utilisées jusqu'à présent (EP2017.res). La précision des points fixes est d'environ 2 mm (par composante de coordonnées, niveau de confiance 95%).

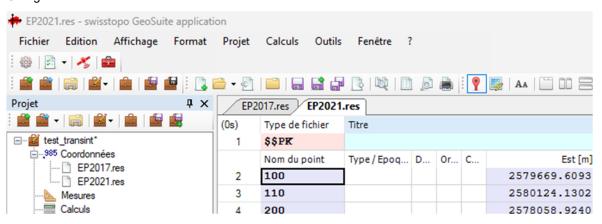
## 4.1. Données de base

EP2017.res et EP2021.res

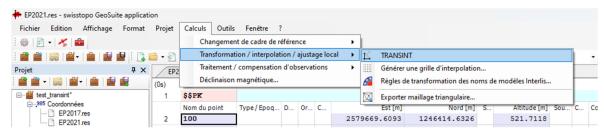
#### 4.2. Déroulement

Créer un projet GeoSuite :

Charger les fichiers des données de base :

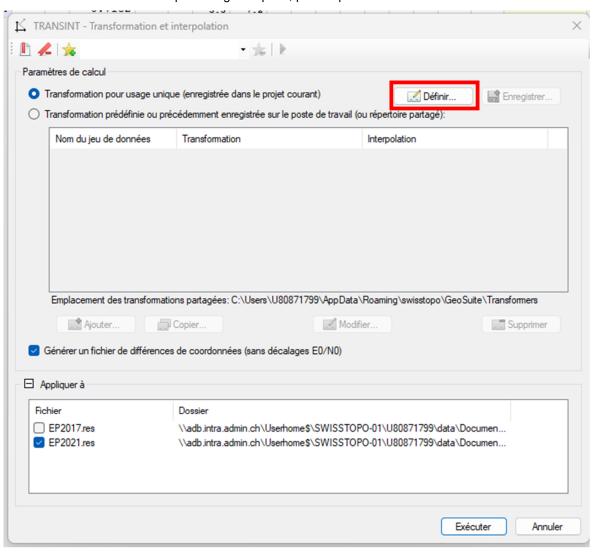


Maintenant, via l'onglet « Calcul »  $\rightarrow$  « Transformation / interpolation / ajustements locaux »  $\rightarrow$  « TRANSINT », lancer le module TRANSINT :



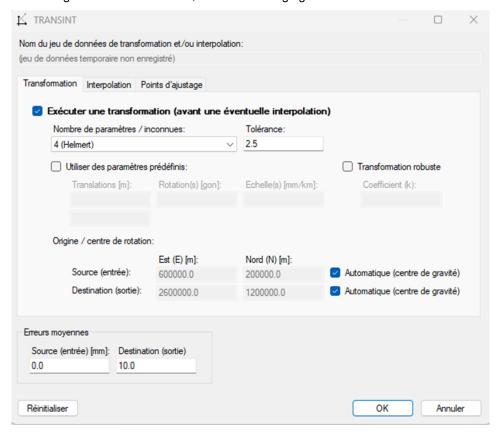


Sélectionner « Transformation pour usage unique », puis cliquer sur "Définir" :



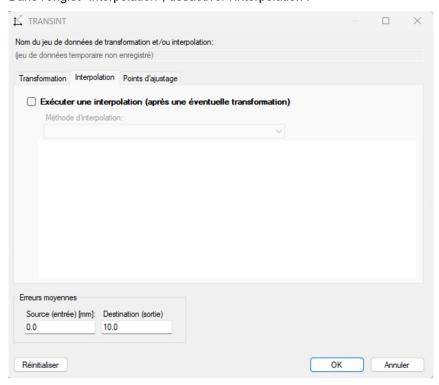


Dans l'onglet « Transformation », effectuer les réglages suivants :



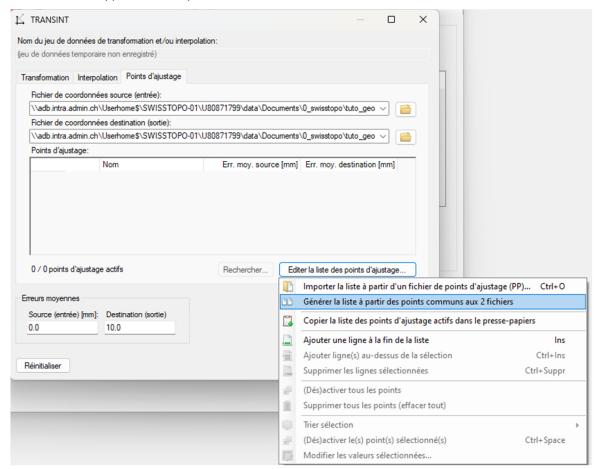


## Dans l'onglet "Interpolation", désactiver l'interpolation :





Dans l'onglet « Points d'ajustage », sélectionner d'abord les deux fichiers (entrée : EP2021.res, sortie : EP2017.res). Sélectionner ensuite sous « Editer la liste des points d'ajustage » → « Générer une liste à partir des points communs aux 2 fichiers ». Confirmer le message d'avertissement indiquant que la liste existante sera supprimée en cliquant sur « OK ».

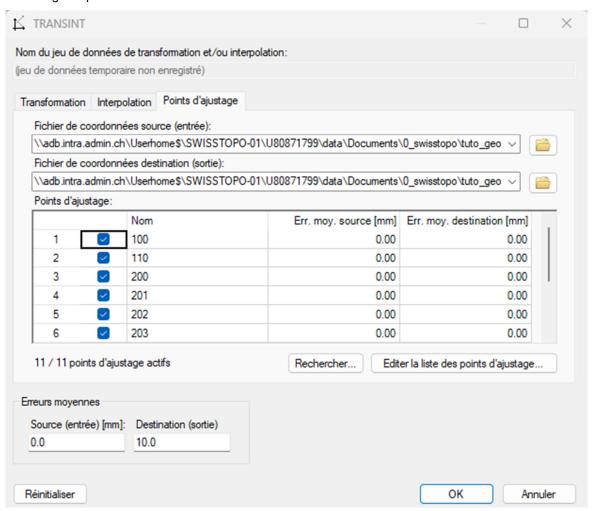


## Il faudrait trouver 11 bases communes.





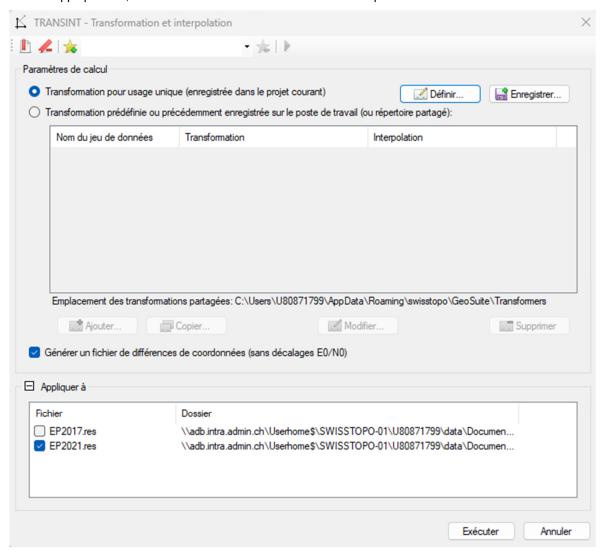
L'affichage se présente alors comme suit :



Confirmer maintenant avec «OK»



Sous « Appliquer à », sélectionner le fichier « EP2021.res » et cliquer sur exécuter.

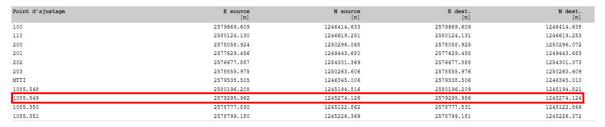




## 4.3. Résultats

Dans le protocole de calcul html, nous regardons les améliorations des points d'appui pour voir si nous avons des points problématiques :

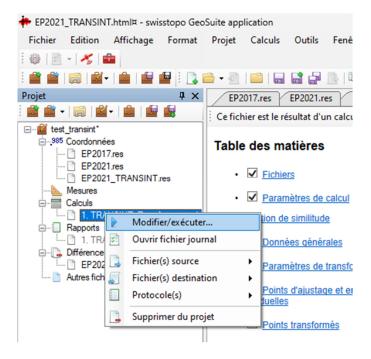
#### Points d'ajustage et erreurs résiduelles



V <sub>E</sub> [mm]	V <sub>N</sub> [mm]	EM source [mm]	EM dest. [mm]	Z <sub>1</sub>	
0.6	-2.0	0.0	10.0	0.89	0.89
-0.8	0.1	0.0	10.0	0.88	0.88
0.1	-0.3	0.0	10.0	0.83	0.83
-1.4	0.8	0.0	10.0	0.86	0.86
0.5	0.0	0.0	10.0	0.43	0.43
-0.4	0.1	0.0	10.0	0.84	0.84
-0.7	-1.2	0.0	10.0	0.89	0.89
-1.6	-2.3	0.0	10.0	0.83	0.83
6.6	5.6	0.0	10.0	0.85	0.85
-1.4	-0.6	0.0	10.0	0.84	0.84
-1.5	-0.3	0.0	10.0	0.85	0.85

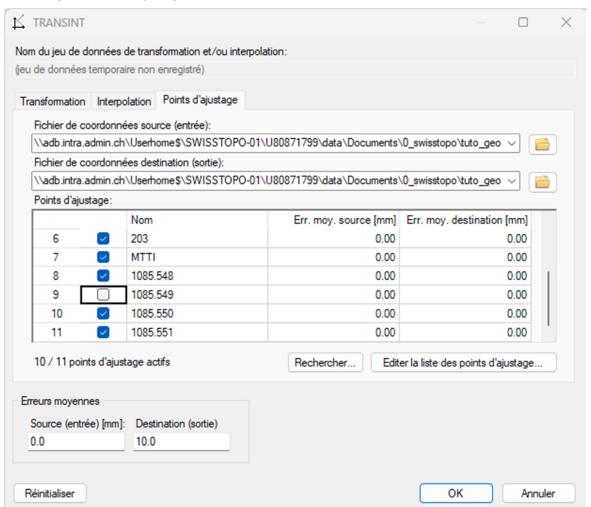
En effet, le point 1085.549 (dans le contexte de la précision des points fixes d'environ 2 mm) présente de plus grand écarts. Ce point a manifestement bougé entre les deux époques et ne peut pas être utilisé comme point fixe.

Nous répétons le calcul sans ce point. Pour cela, nous cliquons avec le bouton droit de la souris sur le calcul dans la zone de projet et choisissons « Modifier/Exécuter » :





Dans l'onglet « Points d'ajustage », le point 1085.549 doit être désactivé :



Confirmer ensuite en cliquant sur « OK ». Dans « Appliquer à », sélectionner à nouveau le fichier EP2021.res et cliquer sur « Exécuter ».



Si nous observons à nouveau les améliorations apportées aux points fixes, nous constatons que toutes les valeurs sont désormais inférieures à 2 mm et que le point 1085.549 est écarté :

#### Points d'ajustage et erreurs résiduelles

Point d'ajustage	E source [m]	N source [m]	E dest. [m]	N dest. [m]
100	2579669.609	1246414.633	2579669.609	1246414.638
110	2580124.130	1246619.251	2580124.131	1246619.253
200	2578058.924	1250296.068	2578058.925	1250296.072
201	2577629.456	1249443.680	2577629.458	1249443.683
202	2576677.887	1254301.369	2576677.888	1254301.373
203	2578855.975	1250263.606	2578855.976	1250263.609
MTTI	2579538.505	1246345.006	2579538.506	1246345.010
1085.548	2580196.208	1245194.816	2580196.209	1245194.821
(1085.549 )	2579295.962	1245274.126	2579295.956	1245274.124
1085.550	2578777.830	1245122.862	2578777.831	1245122.866
1085.551	2578799.180	1245226.369	2578799.181	1245226.372

V <sub>E</sub> [mm]	$\mathbf{v}_{\mathtt{N}}$ [mm]	EM source [mm]	EM dest. [mm]	Zi	
1.4	-1.0	0.0	10.0	0.87	0.87
0.0	1.1	0.0	10.0	0.86	0.86
0.4	-0.2	0.0	10.0	0.83	0.83
-0.9	0.9	0.0	10.0	0.86	0.86
0.1	-0.6	0.0	10.0	0.42	0.42
-0.3	0.3	0.0	10.0	0.84	0.84
0.2	-0.3	0.0	10.0	0.87	0.87
-0.5	-1.1	0.0	10.0	0.80	0.80
7.8	6.6	0.0	10.0	0.00	0.00
-0.1	0.3	0.0	10.0	0.82	0.82
-0.2	0.6	0.0	10.0	0.82	0.82

Nous pouvons donc utiliser tous les autres points comme points fixes.



# **Bibliographie**

- Condamin, S., Guerdat, D., Marti, U., & Ray, J. (2022). *GeoSuite Module LTOP, TRANSINT und REFRAME* (Vol. 10-d). Wabern: swisstopo.
- Condamin, S., & Smolik, M. (2023). *Tutorial GeoSuite Modul LTOP*. Wabern: swisstopo.
- Schlatter, A., & Marti, U. (2007). Aufbau der neuen Landesvermessung der Schweiz 'LV95'. Teil 12: Landeshöhennetz 'LHN95': Konzept, Referenzsystem, kinematische Gesamtausgleichung und Bezug zum Landesnivellement 'LN02'. In *Berichte aus der L+T (Landestopografie)* (Vol. 20). Wabern, Switzerland: Federal Office of Topography.
- Smolik, M. (2023). *Tutoriel GeoSuite Module LTOP*. Wabern: swisstopo.

